



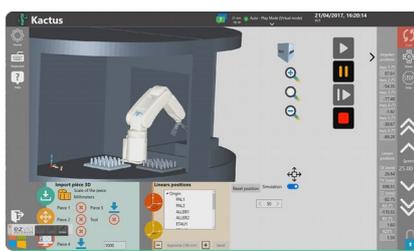
KACTUS UN LOGICIEL UNIVERSEL ET SIMPLE A UTILISER POUR LA ROBOTIQUE

MC ROBOTICS apporte un nouveau concept original dans l'exploitation des systèmes robotisés, il s'agit du logiciel KACTUS destiné à être une plateforme universelle de programmation des robots industriels du marché. KACTUS utilise le langage Grafcet largement utilisé dans l'automatisation industrielle et qui regroupe les fonctions de modélisation et de programmation.

KACTUS évite d'apprendre les différents langages de programmation des constructeurs de robots, réduisant ainsi les coûts de formation, d'exploitation et de maintenance. KACTUS couvre les principales étapes de développement d'une solution de robotique :



Etape 1 : Programmer



Etape 2 : Simuler



Etape 3 : Exploiter

KACTUS UN LOGICIEL UNIQUE POUR LES ROBOTS DU MARCHÉ

Architectures supportées :



Constructeurs supportés :



Constructeurs prochainement supportés :



PRINCIPALES CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES DE KACTUS

- > Programmation Grafcet
- > Gestion des positions, des trajectoires et des outils
- > Gestion des informations d'entrées / sorties
- > Simulation 3D du cycle
- > Importation d'environnement client en 3D
- > Pilotage du robot dans le simulateur en mode « teach »
- > Personnalisation de l'interface
- > Choix de la marque et du modèle de robot
- > Création de votre propre modèle de robot
- > Configuration de votre propre IHM
- > Installation sous windows (XP à Win 10)
- > Option pour tablette ou écran en pied de robot

Ce document n'est pas contractuel VALDATA ou le constructeur se réservant toute modification.